

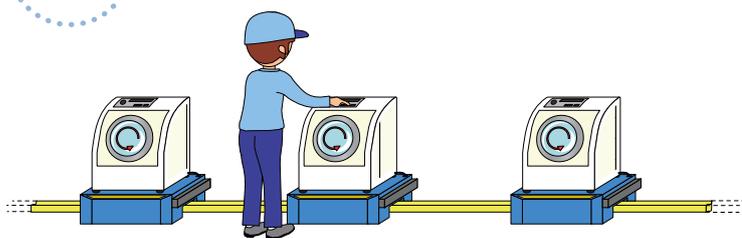
有軌道無人搬送台車

RGV - Rail Guided Vehicle -



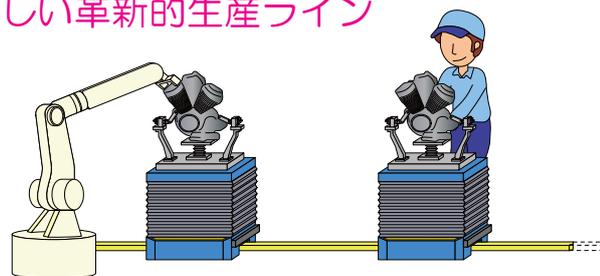
RGVとは、床に設置された軌道レールから電源供給を受け、且つガイドに沿って自走する有軌道無人搬送台車です。AGVに対してRGVはバッテリー交換、または充電が不要でガイド走行を行うためAGVに比べて横揺れがなく高速な走行が可能です。工場内のフレキシブル・マニュファクチャリング・システム化や自動化を物流の面で支え、生産ラインの効率化を図ることができます。

搬送しながら通電検査が可能



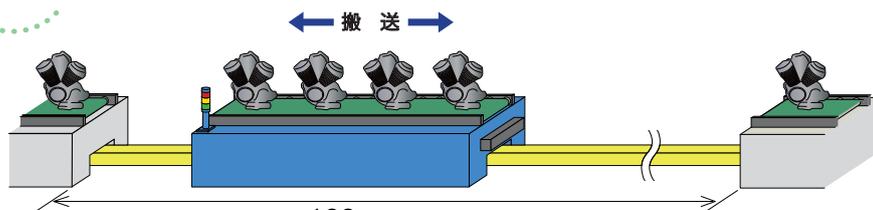
洗濯機完成品検査ライン

人にやさしい革新的生産ライン



エンジンブロック組立ライン

搬送のランニングコスト大幅削減



エンジン搬送ライン

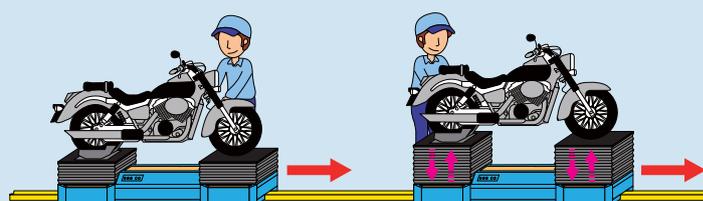
- 輸送用機器組立、搬送（エンジン・完成車など）
- 電気機器組立、検査、搬送（家電・液晶・プラズマディスプレイなど）
- 太陽電池組立、搬送
- 完成品、部品入庫

■ 生産ラインイメージ（二輪車組立ライン）

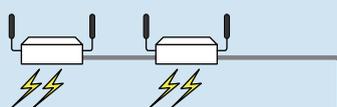
（走行ユニット仕様）

外形寸法 (mm)	W2450 × D800 × H350
重量	600kg(最大車両移載時)
ユニット走行速度	30m/分 MAX
ユニット昇降方式	電動式 耐久性：昇降回数…15万回
ユニット昇降速度	40mm/秒
ユニット昇降ストローク	500mm
SW, センサー	フットSW, バンパーSW
センサー	超音波センサー
供給電源	AC200V 10A 三相

（作業エリアイメージ）

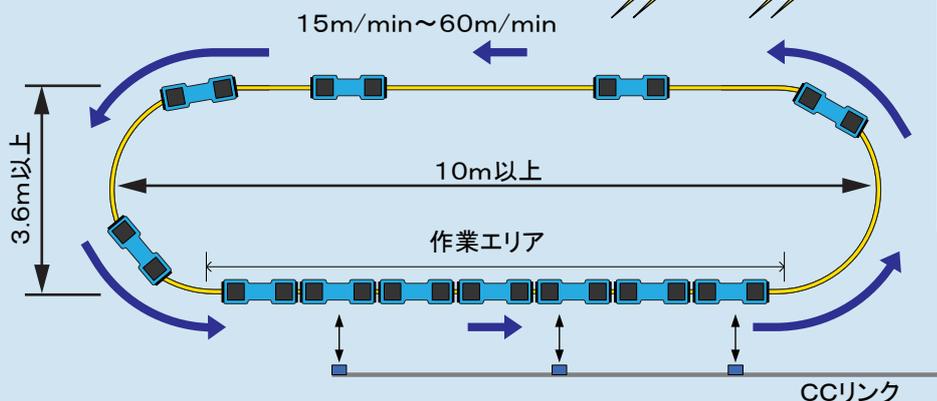


無線LANアクセスポイント



送信データ

- 機種No
- 各ステーションでの台車高さ
- 各ステーションでのスピードデータ



制御盤



PC

無線LAN

CCリンク
ユニット

■当社RGVの特長

- 1 AGVに比べてバッテリー交換・充電が不要
●保守・環境に考慮したシステム、長時間の運転が可能です
- 2 新開発の走行・駆動機構によりスムーズな走行性能、ユニット上下機能を充実
●走行軸：サーボモータ ●上下軸：電動シリンダ（位置検知エンコーダ装備）
- 3 走行ユニットの高さが自由に変更可能
●各作業ステーションでの作業高さが調整可能で、作業者の負担を軽減できます
- 4 上位パソコンから無線で各走行ユニットに指示、情報入手が可能
●リアルタイムに走行ユニットの位置、状況が確認できます
- 5 安全センサーを装備した安全対策
●障害物検知、車間距離確認、衝突確認センサー装備
- 6 走行ユニット形状・仕様を自由にカスタマイズ可能
●搬送物に合った走行ユニットが構築可能
- 7 システム構築が簡単、他のラインとの動作協調が可能
●パソコンソフトにより、システムが簡単に構築できます

■当社RGV／従来方式／AGVの比較

	当社RGV	従来方式 (コンベア・チェーン方式)	AGV
台車間スペース	制御可能	固定間隔	制御可能
横荷重	強い	強い	弱い
充電装置	不要	不要	必要
バッテリー交換	不要	不要	必要
必要台数	適正数でOK リターンエリア分は不要	固定間隔のため ライン長さ分必要	充電式のため 多く必要
電力効率	良い（省エネ）	普通	悪い
環境	良い	良い	バッテリー廃棄が必要
台車取外し	少し困難	困難	容易
作業性	非常に良い	悪い	普通
設置／費用	レール設置 少し困難／安価	コンベア設置（ピット設置） 困難／高価	テープ貼付 簡単／安価
メンテナンス	比較的簡単	困難	簡単
台車故障時対応	台車取外し修理 ラインには影響なし	その場で修理 ラインに影響大	台車取外し修理 ラインには影響なし

●開発・製造 Development / manufacture

NST 株式会社 エヌエスティー

〒433-8103 静岡県浜松市北区豊岡町58番地
PHONE. 053-430-6311 FAX. 053-430-6312
<http://www.nst-co.com>